

## Momento angolare



### Momento angolare

Consideriamo una particella di massa  $m$  che si muove con velocità  $\vec{v}$ . La quantità di moto è  $\vec{p} = m\vec{v}$ . Scegliamo un punto arbitrario  $O$  e **definiamo** il **momento angolare** (o momento della quantità di moto) della particella rispetto al punto  $O$  la grandezza

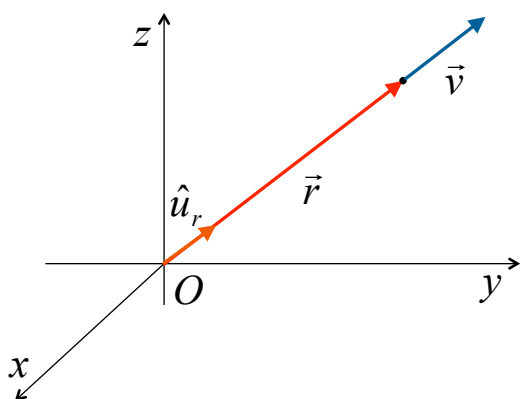
$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$$

*[Il punto  $O$  è anche detto "polo" per il calcolo del momento. Non coincide necessariamente con l'origine del sistema di riferimento. Attenzione all'ordine dei fattori nel prodotto vettoriale!]*

**Momento angolare**

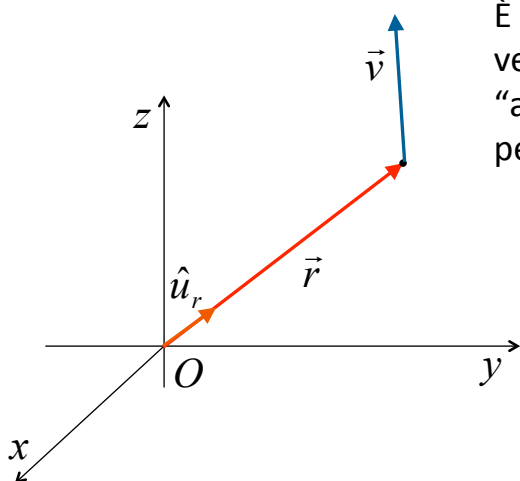
$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} \quad \text{Quali informazioni contiene?}$$

È nullo se il moto è radiale rispetto a  $O$ . Infatti, se  $\vec{v} = \hat{u}_r v$  allora  $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = m\vec{r} \times \vec{v} = mv\vec{r} \times \hat{u}_r = 0$

**Momento angolare**

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} \quad \text{Quali informazioni contiene?}$$

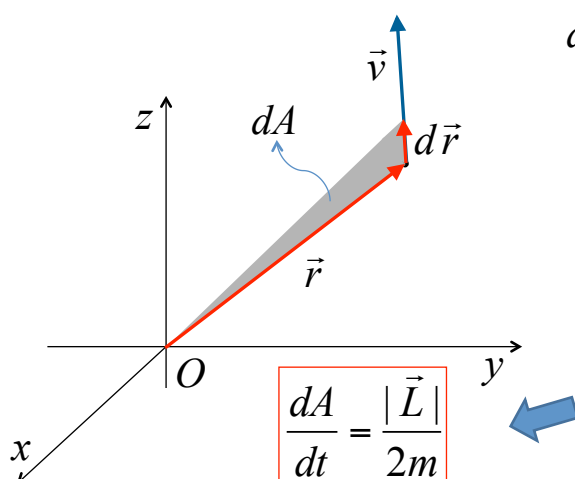
È non nullo solo se la velocità ha componenti "angolari" rispetto a  $O$ , perpendicolari a  $\hat{u}_r$ .



### Momento angolare

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$$

Nel tempo  $dt$  la particella percorre uno tratto  $d\vec{r} = \vec{v}dt$  e spazza un'area



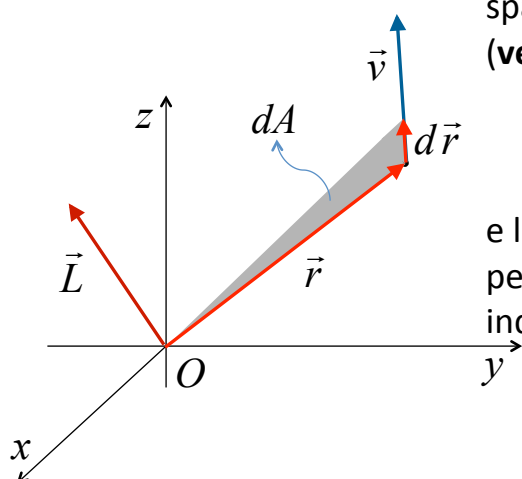
$$\begin{aligned} dA &= \frac{1}{2} |\vec{r} \times d\vec{r}| \\ &= \frac{1}{2} |\vec{r} \times \vec{v}| dt \\ &= \frac{1}{2m} |\vec{r} \times \vec{p}| dt \\ &= \frac{|\vec{L}|}{2m} dt \end{aligned}$$

$$\frac{dA}{dt} = \frac{|\vec{L}|}{2m}$$

### Momento angolare

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$$

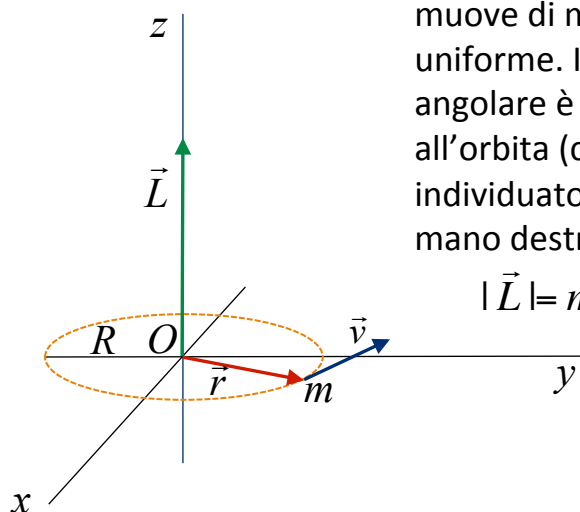
Quindi il modulo del momento angolare fornisce una misura dell'area spazzata nell'unità di tempo (**velocità areale**)



$$\frac{dA}{dt} = \frac{|\vec{L}|}{2m}$$

e la sua direzione è perpendicolare al piano individuato da  $\vec{r}$  e  $d\vec{r}$ .

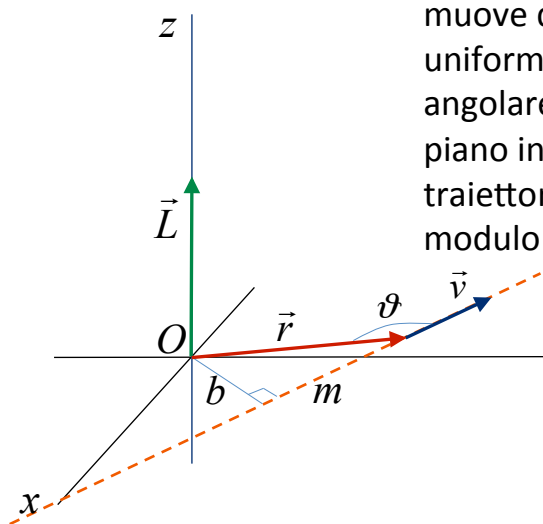
### Momento angolare



**Esempio:** particella che si muove di moto circolare uniforme. Il momento angolare è perpendicolare all'orbita (con verso individuato dalla regola della mano destra) ed ha modulo

$$|\vec{L}| = m |\vec{r}| |\vec{v}| = mR^2\omega$$

### Momento angolare



**Altro esempio:** particella che si muove di moto rettilineo uniforme. Il momento angolare è perpendicolare al piano individuato dalla traiettoria e dal punto  $O$ , ed ha modulo

$$|\vec{L}| = m |\vec{v}| |\vec{r}| \sin \vartheta$$

$$= m v b$$

distanza della  
retta dal punto  $O$

### Momento angolare

**In sintesi:** il momento angolare fornisce l'orientazione del piano orbitale istantaneo e la velocità areale calcolata rispetto ad un polo  $O$ .

**Nota:** il momento angolare dipende dalla scelta arbitraria di  $O$ . Ma allora quale utilità può avere ??

Per capirlo, conviene vedere cosa succede se usiamo la seconda legge di Newton...

### Momento angolare

Calcoliamo la derivata temporale del momento angolare:

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{p}) = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{p} + \vec{r} \times \frac{d\vec{p}}{dt} = m\vec{v} \times \vec{v} + \vec{r} \times \frac{d\vec{p}}{dt}$$

Il primo addendo è nullo e per il secondo usiamo la II legge di Newton:

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \vec{F} \quad \longrightarrow \quad \boxed{\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\tau}}$$

La quantità a destra è detta **momento della forza** rispetto al polo  $O$  (lo stesso rispetto al quale viene calcolato il momento angolare!):  $\vec{\tau} \equiv \vec{r} \times \vec{F}$

[nota: nel caso di più forze agenti sulla particella,  $F$  è la risultante]

### Momento angolare

Abbiamo quindi trovato la legge

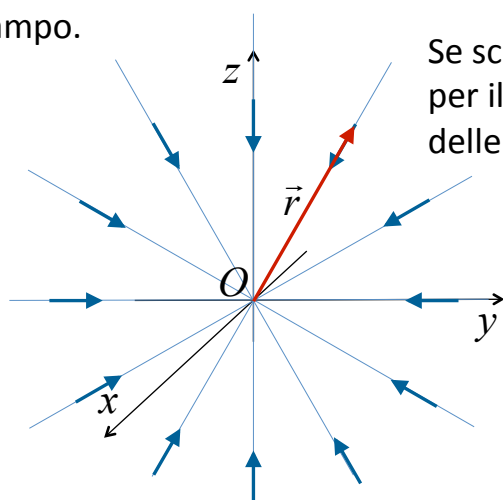
$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\tau}$$

come diretta conseguenza della seconda legge di Newton. Vale sempre, ed è **indipendente** dalla scelta arbitraria del polo  $O$ , a patto che venga usato **lo stesso**  $O$  per il momento angolare e per il momento delle forze!!

Ci tornerà utile in varie occasioni. Qui vediamo l'esempio dei campi di forze centrali.

### Momento angolare

Le forze centrali sono quelle per cui  $\vec{F} = f(r)\hat{u}_r$ , dove  $r$  è la distanza dal punto  $O$  dove si trova la sorgente del campo.



Se scegliamo  $O$  come polo per il calcolo del momento delle forze, abbiamo

$$\begin{aligned}\vec{\tau} &\equiv \vec{r} \times \vec{F} \\ &= f(r)\vec{r} \times \hat{u}_r = 0\end{aligned}$$

Il momento delle forze è nullo.

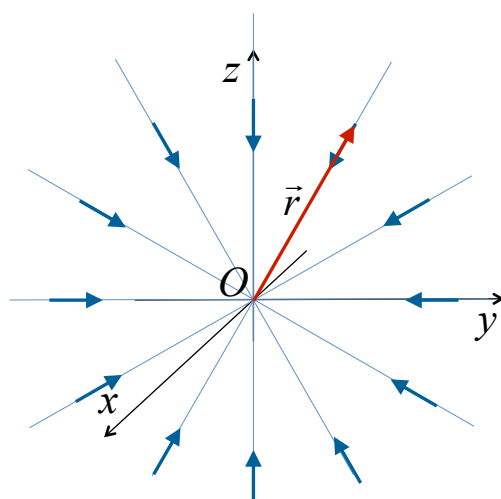
### Momento angolare

Quindi per le forze centrali, la legge  $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\tau}$  diventa

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = 0$$



Il momento angolare, calcolato rispetto ad  $O$ , si conserva !!



### Leggi di conservazione

Finora abbiamo visto tre leggi di conservazione:

- ✓ Se una particella non è soggetta a forze, la sua **quantità di moto** si conserva [generalizzabile a sistemi isolati di N particelle interagenti solo tra loro]
- ✓ Se una particella è soggetta a sole forze conservative, la sua **energia meccanica** si conserva.
- ✓ Se una particella è soggetta ad un campo di forze centrali, il suo **momento angolare** rispetto alla sorgente del campo si conserva.